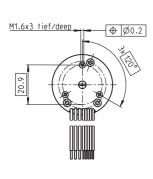
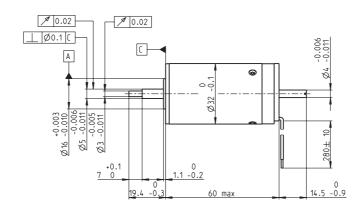
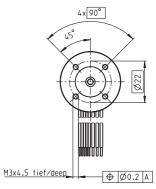
EC 32 Ø32 mm, à commutation électronique, 80 Watt

Numéros d'article









M 1:2

Programme Stock Programme Standard

Programme Spécial (sur demande)								
	[118891	118892	118888	118889	118893	118890	
Caractéristiques moteur								
Valeurs à la tension nominale								
1 Tension nominale	V	12	18	18	24	36	48	
2 Vitesse à vide	tr/min	15100	14300	13100	11000	14700	11300	
3 Courant à vide	mA	662	404	349	199	211	104	
4 Vitesse nominale	tr/min	13400	12700	11500	9450	13200	9740	
5 Couple nominal (couple permanent ma	x.) mNm	44.6	45.2	45.9	47.2	43.8	45.9	
6 Courant nominal (courant permanent max.)		6.51	4.15	3.82	2.46	2.07	1.23	
7 Couple de démarrage	mNm	428	443	407	355	454	353	
8 Courant de démarrage	Α	57.2	37.4	31.4	17.3	19.7	8.84	
9 Rendement max.	%	80	81	81	80	81	80	
Caractéristiques								
10 Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	0.21	0.481	0.573	1.39	1.83	5.43	
11 Inductivité (phase-phase)	mH	0.03	0.0752	0.09	0.226	0.285	0.856	
12 Constante de couple	mNm/A	7.48	11.8	13	20.5	23.1	40	
13 Constante de vitesse	tr/min/V	1280	806	737	465	414	239	
14 Pente vitesse/couple t	tr/min/mNm	35.8	32.7	32.6	31.5	32.8	32.5	
15 Constante de temps mécanique	ms	7.49	6.86	6.82	6.59	6.87	6.8	
16 Inertie du rotor	gcm ²	20	20	20	20	20	20	

Plages d'utilisation Données thermiques Résistance therm. carcasse/air ambiant Résistance therm. bobinage/carcasse 54 K/W 2.5 K/W Constante de temps therm. bobinage 14.8 s25000 20 Constante de temps therm. du moteur21 Température ambiante 1180 s -20...+100°C 20000 Température max. de bobinage +125°C 15000 Données mécaniques (roulements préchargés) 10000 Nombre de tours limite¹⁾ 25 000 tr/min

24 Jeu axial < 8 N 0 mm max. 0.14 mm sous charge axiale > 8 NJeu radial préchargé 26 Charge axiale max. (dynamique) 27 Force de chassage axiale max. (5.6 N 98 N Force de chassage axiale max. (statique) (statique, axe maintenu) 28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque 28 N

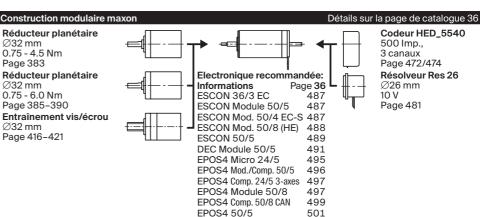
Autres spécifications 29 Nombre de paires de pôles 30 Nombre de phases 3 270 g Poids du moteur Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.

Connexions moteur (câble AWG 22) rouge Bobinage 1 du moteur rouge noir Bobinage 2 du moteur blanc Bobinage 3 du moteur

Connexions capteurs (câble AWG 26)¹⁾
vert V_{Hall} 4.5...24 VDC bleu GND rouge/gris Capteurs à effet Hall 1 Capteurs à effet Hall 2 noir/gris Capteurs à effet Hall 3 Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 47 Non présents en cas de combinaison avec un résolveur

n [tr/min] 80 W 118888 5000 20 40 60 M [mNm] 2.0 4.0 Ϊ[A]

Légende Plage de fonctionnement permanent Compte tenu des resistances thermiques (lignes 17 et 18) la température maximum du rotor peut être atteinte au valeur nominal de couple et vitesse et à la température ambiante de 25°C. = Limite thermique. Fonctionnement intermittent La surcharge doit être de courte durée. Puissance conseillée



EEPOS4 70/15

EPOS2 P 24/5

501